

L.p.	Promotor					Temat i cel pracy
	Stopień wojskowy	Stopień / tytuł naukowy	Imię	NAZWISKO	Katedra	
1.		dr inż.	Tadeusz	DĄBROWSKI	KNIHM	Dokładność prowadzenia nawigacji na akwenie Zatoki Gdańskiej. Przeprowadzić analizę dokładności prowadzenia nawigacji w funkcji zakłóceń systemów GSNN na akwenie Zatoki Gdańskiej.
2.	kmdr por.	dr inż.	Dominik	IWEN	KNIHM	Detekcja obiektów podwodnych z użyciem echosondy wielowiązkowej. Ocenić wpływ parametrów pracy echosondy wielowiązkowej na wykrycie i klasyfikację obiektów podwodnych.
3.	kmdr por.	dr inż.	Dominik	IWEN	KNIHM	Sonar boczny holowany jako narzędzie do wykrywania obiektów podwodnych. Zbadać możliwości detekcyjne sonaru bocznego na w aspekcie doboru parametrów pracy.
4.	kmdr por.	dr inż.	Dominik	IWEN	KNIHM	Pozycjonowanie pojazdu ROV w basenach portowych. Ocena dokładności wyznaczenia pozycji pojazdu podwodnego na akwenie ograniczonym z użyciem systemu pozycjonowania akustycznego.
5.	kmdr por.	dr inż.	Dominik	IWEN	KNIHM	Badanie czystości dna z wykorzystaniem pojazdu ROV. Analiza możliwości wykorzystania pojazdu podwodnego do wykonania sprawdzenia czystości dna w ramach kontoli budowli hydrotechnicznej.
6.		dr inż.	Mariusz	MIĘSIKOWSKI	KNIHM	Kolizje morskie w kontekście naruszeń zasad COLREG 1972 na Morzu Bałtyckim w latach 2000-2020. Zidentyfikowanie i przeanalizowanie przypadków kolizji morskich na Morzu Bałtyckim w latach 2000–2020 pod kątem naruszeń zasad Międzynarodowych Przepisów o Zapobieganiu Zderzeniom na Morzu (COLREG 1972), a
7.		dr inż.	Mariusz	MIĘSIKOWSKI	KNIHM	Przepisy prawa drogi morskiej w dobie autonomicznych statków – wyzwania i rekomendacje. Analiza adekwatności i skuteczności obowiązujących przepisów prawa drogi morskiej w kontekście rozwoju autonomicznych statków, identyfikacja kluczowych wyzwań interpretacyjnych i operacyjnych wynikających z ich
8.		dr inż.	Mariusz	MIĘSIKOWSKI	KNIHM	Wykorzystanie dziobowego steru strumieniowego w manewrach portowych z uwzględnieniem wpływu wiatru i prądu. Analiza efektywności wykorzystania dziobowego steru strumieniowego podczas manewrów portowych, ocena jego wpływu na precyzję i bezpieczeństwo manewrowania jednostkami pływającymi bez i w warunkach oddziaływania
9.	kmdr w st. spocz.	prof. dr hab.	Andrzej	FELSKI	KNIHM	Wykorzystanie lokalnych stacji referencyjnych do monitorowania zakłóceń GNSS. Ocenić przydatność istniejących referencyjnych GNSS do wykrywania zakłóceń GNSS i alarmowania użytkowników.
10.	kmdr w st. spocz.	prof. dr hab.	Andrzej	FELSKI	KNIHM	Stosowanie lokalnych układów odniesienia w dobie powszechnego stosowania GNSS. Ocenić na ile istotnym pozostaje zagadnienie stosowania przez instytucje kartograficzne układów odniesienia innych niż WGS84.
11.	kmdr w st. spocz.	prof. dr hab.	Andrzej	FELSKI	KNIHM	Znaczenie odporności odbiornika GNSS na zakłócenia na bezzałogowej platformie nawodnej. Ocenić wpływ odporności na zakłócenia jako metody poprawy bezpieczeństwa USV.
12.	kmdr w st. spocz.	prof. dr hab.	Andrzej	FELSKI	KNIHM	Integracja okretowych systemów nawigacyjnych w kontekście zakłóceń GNSS. Ocenić efektywność łączenia informacji z systemu GNSS z innymi rodzajami informacji nawigacyjnej.
13.	kmdr w st. spocz.	prof. dr hab.	Andrzej	FELSKI	KNIHM	Rola GNSS w nawigacji nawodnych obiektów nawodnych. Ocenić wpływ możliwych zakłóceń GNSS na bezpieczeństwo USV operujące w oparciu o kombinację odbiornika GPS z innymi urządzeniami zainstalowanymi na platformie.
14.	kadm. w st. spocz.	kadm. dr inż.	Czesław	DYRCZ	KNIHM	Ocieplenie klimatu i jego wpływ na możliwości prowadzenia żeglugi na Oceanie Arktycznym. Określenie wpływu ocieplenia klimatu na możliwości prowadzenia żeglugi na Oceanie Arktycznym i wyznaczenie nowych tras nawigacyjnych.
15.	kadm. w st. spocz.	kadm. dr inż.	Czesław	DYRCZ	KNIHM	Weryfikacja prognoz pogody na akwen Bałtyku Południowo-wschodniego w oparciu o informacje meteorologiczne ze stacji Vaisala MN10 i stacji platformy PETROBALTIC. Ocena sprawności prognoz pogody na akwen Bałtyku Południowo-wschodniego w oparciu o informacje ze stacji Vaisala MN10 i stacji platformy PETROBALTIC.
16.	kadm. w st. spocz.	kadm. dr inż.	Czesław	DYRCZ	KNIHM	Weryfikacja prognoz pogody na akwen Bałtyku Południowo-wschodniego w oparciu o informacje z radaru meteorologicznego WR 2120 i radarów systemu POLRAD. Ocena sprawności prognoz pogody na akwen Bałtyku Południowo-wschodniego w oparciu o informacje z radaru meteorologicznego WR 2120 i radarów systemu POLRAD.
17.	kadm. w st. spocz.	kadm. dr inż.	Czesław	DYRCZ	KNIHM	Planowanie podróży oceanicznych w oparciu o systemy wspomagania nawigacji SPOS, BVS i s-Planner. Dokonać analizy porównawczej procesu planowania podróży oceanicznych w oparciu o systemy wsparcia nawigacji SPOS, BVS i s-Planner.
18.		dr hab. inż. kpt.ż.w.	Marek	SZYMOŃSKI	KEJP	Aktywne i pasywne systemy redukcji kołosał bocznych i ich wpływ na stateczność statku. Wykazanie przydatności systemów antyprzechyłowych dla poprawy bezpieczeństwa żeglugi oraz wskazanie w jakich sytuacjach mogą one stanowić zagrożenie.
19.		dr hab. inż.	Waldemar	MIRONIUK	KEJP	Opracowanie arkusza kalkulacyjnego do określania wyporności okrętu na podstawie odczytanego zanurzenia. Wykonanie arkusza kalkulacyjnego do określania wyporności okrętu na podstawie pomiaru zanurzeń.
20.		dr hab. inż.	Waldemar	MIRONIUK	KEJP	Analiza czasu zatopienia przedziału okrętowego w zależności od miejsca uszkodzenia kadłuba. Określenie wpływu miejsca uszkodzenia kadłuba na czas zatopienia przedziału.
21.		dr hab. inż.	Waldemar	MIRONIUK	KEJP	Wpływ stanu załadowania okrętu na wartości momentów gnących i sił tnących. Określenie momentów gnących i sił tnących okrętu dla różnych stanów załadowania.
22.		dr	Sławomir	KUŹMICKI	KEJP	Ocena prognozowanych zdolności operacyjnych ratowniczych okrętów podwodnych po wprowadzeniu okrętu projektu Ratownik w strukturę Marynarki Wojennej RP. Analiza wpływu pozyskania jednostki projektu Ratownik na system ratownictwa okrętów podwodnych, w szczególności w kontekście zdolności operacyjnych, zabezpieczenia działań oraz interoperacyjności w strukturach MW RP.
23.		dr inż.	Andrzej	KRÓLIKOWSKI	KEJP	Plan zarządzania sytuacją kryzysową w przypadku wystąpienia pożaru na statku w podróży morskiej. Analiza możliwości wykrywania pożarów na statku.
24.	kmdr	dr hab. inż.	Krzysztof	JASKÓLSKI	KG	Optymalizacja doboru nastaw regulatora PID w autopilocie z wykorzystaniem metod symulacyjnych. Na podstawie symulacji przebiegów czasowych pozycji, kursu, prędkości okrętu zaproponować nastawy regulatora typu PID i dokonać weryfikacji poprawności wyboru. Skorzystać z dostępnych narzędzi typu Marine Systems
24.	kmdr	dr hab. inż.	Krzysztof	JASKÓLSKI	KG	Zastosowanie metod cyfrowego przetwarzania sygnału do przeprowadzenia analiz widmowych sygnałów pochodzących z systemów radionawigacyjnych dalekiego zasięgu ALPHA (RSDN-20). Na podstawie zarejestrowanych przebiegów czasowych sygnału wyznaczyć widmo amplitudowe sygnału w dziedzinie częstotliwości, spektrogram w dziedzinie czasu wraz z gęstością mocy sygnałów transmitowanych przez stacje
25.	kmdr ppor.	dr inż.	Norbert	SIGIEL	KG	Automatyzacja procesu planowania misji systemu autonomicznego, z uwzględnieniem aspektów monitoringu infrastruktury morskiej. Opracować algorytm automatyzujący proces planowania misji systemu autonomicznego, dedykowanych do rozpoznania dna morskiego oraz monitoringu elementów infrastruktury morskiej.
26.	kmdr ppor.	dr inż.	Norbert	SIGIEL	KG	Wykorzystanie algorytmów uczenia głębokiego do automatycznej klasyfikacji zagrożeń typu UXO w akwenie Morza Bałtyckiego. Zaimplementować i ocenić efektywność wybranych algorytmów uczenia głębokiego w klasyfikacji obiektów dna morskiego na podstawie danych sonarowych pozyskanych w wyniku misji systemu autonomicznego.
27.	kmdr ppor.	dr inż.	Norbert	SIGIEL	KG	Opracowanie systemu monitoringu przestrzeni morskiej w strefie przybrzeżnej oparte na wizji z kamery przemysłowej. Zaimplementować i ocenić skuteczność algorytmów detekcji i śledzenia obiektów morskich w strefie przybrzeżnej z wykorzystaniem kamery przemysłowej.
28.	kmdr por.	dr inż.	Piotr	BEKIER	KUO	Wykorzystanie metod uczenia maszynowego do klasyfikacji UAV na podstawie danych pozyskanych z radaru nawigacyjnego. Skonstruować algorytm uczenia maszynowego do klasyfikacji UAV w oparciu o dane pozyskane z dopplerowskiego radaru nawigacyjnego oraz dokonać oceny jego skuteczności działania.
29.	kmdr por.	dr inż.	Adam	CICHOCKI	KUO	Taktyczne i nawigacyjne aspekty użycia śmigłowca t. AW101 w dedykowanych misjach poszukiwawczych. Dokonać analizy i oceny efektywności realizacji typowych dla śmigłowca AW101 zadań poszukiwania z wykorzystaniem sensorów pokładowych w różnych warunkach meteorologicznych i hydrologicznych.
30.	kmdr por.	dr inż.	Adam	CICHOCKI	KUO	Analiza i ocena wpływu MFW na efektywność poszukiwania obiektów podwodnych. Z wykorzystaniem środowiska symulacji, dokonać analizy i oceny efektywności realizacji typowych zadań poszukiwania obiektów podwodnych w obszarze MFW.
32.	kmdr por.	dr inż.	Artur	CYWIŃSKI	KUO	Wpływ morskiego transportu materiałów niebezpiecznych na farmy wiatrowe. Określenie niebezpieczeństwa oddziaływania fali uderzeniowej na farmy wiatrowe.
33.	kmdr por.	dr inż.	Artur	CYWIŃSKI	KUO	Wpływ morskiego transportu materiałów niebezpiecznych na infrastrukturę krytyczną. Określenie niebezpieczeństwa oddziaływania fali uderzeniowej wybuchu przewożonych materiałów na brzegowe elementy infrastruktury krytycznej.
34.	kmdr	dr hab.	Rafał	MIĘTKIEWICZ	KUO	Wpływ morskiej farmy wiatrowej na możliwość prowadzenia działań przeciwnowych. Określenie wpływu morskiej farmy wiatrowej na możliwość prowadzenia działań przeciwnowych na jej obszarze (identyfikacja oddziaływania i ograniczeń).
35.		dr inż.	Krzysztof	BUSZMAN	KUO	Metody minimalizacji pola magnetycznego okrętu na przykładzie wybranych okrętów Marynarki Wojennej. Zapoznanie się z aktualnymi rozwiązaniami stosowanymi w Marynarce Wojennej w zakresie metod minimalizacji pola magnetycznego okrętu. Przedstawienie propozycji aktualizacji istniejących metod przy zastosowaniu nowych
36.		dr inż.	Krzysztof	BUSZMAN	KUO	Stacjonarne i mobilne poligony pomiarowe jako podstawa pozyskiwania sygnałów podwodnych pól fizycznych okrętów. Zapoznanie się z istniejącymi polskimi i zagranicznymi systemami do pomiarów podwodnych pól fizycznych okrętów. Przeprowadzenie analizy możliwości optymalizacji stosowanych rozwiązań.